

Lerch, Matyáš: Scholarly works

Matyáš Lerch

Sur un théorème fondamental dans la théorie des équations différentielles

Věstník Král. čes. spol. nauk, II. tř., 1889, 180–182

Persistent URL: <http://dml.cz/dmlcz/501676>

Terms of use:

© Akademie věd ČR, 1889

Institute of Mathematics of the Czech Academy of Sciences provides access to digitized documents strictly for personal use. Each copy of any part of this document must contain these *Terms of use*.



This document has been digitized, optimized for electronic delivery and stamped with digital signature within the project *DML-CZ: The Czech Digital Mathematics Library* <http://dml.cz>



Sur un théorème fondamental dans la théorie des équations différentielles.

Par M. Lerch.

(Lu dans la séance du 8 février 1889)

Présenté par M. Ed. Weyr.

L'existence des intégrales des systèmes d'équations différentielles a été démontrée par *Cauchy* et plus tard par *Briot et Bouquet**). Ces auteurs ont aussi démontré l'impossibilité des solutions non holomorphes vérifiantes les équations au voisinage d'un point ordinaire; mais la méthode employée par les grands géomètres semble de faire trop d'hypothèses sur la nature des intégrales, et la même objection peut se faire relativement à la démonstration très élégante et féconde que M. *Camille Jordan* vient de donner dans son *Cours d'Analyse*, III p. 94.

En vue de l'importance du sujet une nouvelle démonstration ne sera pas inutile; je vais la développer en remplaçant le théorème par une proposition beaucoup plus générale.

Rappelons-nous à cet effet le théorème de *Cauchy*, sous la forme que lui a donnée M. *Jordan* à la page 88—94 de son Cours, en le préparant pour l'application qui va suivre.

Considérons le système de deux équations différentielles

$$(1) \quad \frac{dy}{dx} = f(x, y, z), \quad \frac{dz}{dx} = \varphi(x, y, z),$$

en admettant que (x_0, y_0, z_0) soit un point ordinaire pour les fonctions $f(x, y, z)$ et $\varphi(x, y, z)$ des variables indépendantes x, y, z . On pourra tracer dans les plans des x , des y et des z autour des points x_0, y_0, z_0 des contours fermés K, K', K'' tels que les fonc-

*) Journal de l'Ecole Polytechnique, Cah. 36.

tions f et φ restent holomorphes tant que x, y, z ne sortent pas de ces contours.

Traçons ensuite autour des points x_0, y_0, z_0 des cercles $(x_0), (y_0), (z_0)$ placés tous entiers à l'intérieur des contours K, K', K'' et choisissons une constante positive r de telle manière que la plus courte distance des points du contour K aux points du cercle (x_0) ainsi que la plus courte distance des points de K', K'' aux points de $(y_0), (z_0)$ soit plus grande que r .

Soient ensuite x_1, y_1, z_1 des quantités affixes des points situés à l'intérieur des cercles respectifs $(x_0), (y_0), (z_0)$. Alors le système d'équations différentielles (1) admettra un seul système d'intégrales, holomorphes au point x_1 , qui se réduisent aux valeurs y_1, z_1 lorsque x s'approche de x_1 , de sorte qu'elles seront données par les développements

$$y = y_1 + \sum_{\nu=1}^{\infty} b_{\nu} (x - x_1)^{\nu}, \quad z = z_1 + \sum_{\nu=1}^{\infty} c_{\nu} (x - x_1)^{\nu}$$

qui restent convergents à l'intérieur du cercle dont l'équation est

$$|x - x_1| = r \left(1 - e^{-\frac{r^2}{3N}}\right),$$

où N représente une constante positive dont la valeur ne dépend que des fonctions f, φ et des contours K, K', K'' , et qui donc ne change pas quand x_1, y_1, z_1 varient d'une manière quelconque en restant toujours à l'intérieur des cercles $(x_0), (y_0), (z_0)$.

Supposons maintenant que les équations (1) admettent un système d'intégrales $y = \varphi(x), z = \psi(x)$ qui ne soient pas toutes deux holomorphes au point x_0 mais qui le sont aux points x_1 , qu'on rencontre à chaque voisinage du point x_0 . Alors il y aura un cercle (ϱ) tracé autour du point x_0 tel que jamais les valeurs $y_1 = \varphi(x_1), z_1 = \psi(x_1)$ correspondantes aux points x_1 à l'intérieur de (ϱ) ne seront contenues toutes deux à l'intérieur des cercles respectifs $(y_0), (z_0)$.

Prenons en effet pour le rayon du cercle (ϱ) la quantité

$$\varrho \leq r \left(1 - e^{-\frac{r^2}{3N}}\right),$$

qui reste en même temps moindre que le rayon du cercle (x_0) , et supposons que le théorème était en défaut, de manière que les fonc-

tions $\varphi(x_1)$, $\psi(x_1)$ tombent à l'intérieur des cercles (y_0) et (z_0) au moins pour une valeur particulière x_1 placée à l'intérieur de (ϱ) et telle que les fonctions $\varphi(x)$, $\psi(x)$ y soient holomorphes. Les équations (1) étant alors vérifiées par le système d'intégrales

$$y = \varphi(x) = y_1 + \sum_{\nu=1}^{\infty} b_{\nu} (x - x_1)^{\nu}, \quad z = \psi(x) = z_1 + \sum_{\nu=1}^{\infty} c_{\nu} (x - x_1)^{\nu}$$

ces développements devront rester convergents à l'intérieur du cercle C dont l'équation est

$$|x - x_1| = \varrho' = r \left(1 - e^{-\frac{r^3}{3N}}\right).$$

Or le point x_1 étant supposé à l'intérieur du cercle (ϱ) la distance des points x_0 x_1 est moindre que ϱ de sorte que le point x_0 se trouve à l'intérieur du cercle C ce qui exige qu'il soit un point ordinaire des fonctions $\varphi(x)$ et $\psi(x)$, contre l'hypothèse. Le théorème est donc démontré.

De là il résulte que les équations (1) n'admettent pas de solutions non holomorphes au point x_0 tendant vers y_0 , resp. z_0 , lorsque x s'approche de x_0 , ce qui est le théorème de *Briot et Bouquet*.