

Matyáš Lerch

O řešení rovnice Keplerovy methodou iterační

Časopis pro pěstování matematiky a fysiky, Vol. 25 (1896), No. 2, 109--114

Persistent URL: <http://dml.cz/dmlcz/123317>

Terms of use:

© Union of Czech Mathematicians and Physicists, 1896

Institute of Mathematics of the Academy of Sciences of the Czech Republic provides access to digitized documents strictly for personal use. Each copy of any part of this document must contain these *Terms of use*.



This paper has been digitized, optimized for electronic delivery and stamped with digital signature within the project *DML-CZ: The Czech Digital Mathematics Library* <http://project.dml.cz>

$$0 = \varrho_1 x + \frac{1}{2} (\varrho_{22} y^2 + \varrho_{33} z^2 + 2\varrho_{23} yz), \quad x = \text{const.}$$

do směrů os y a z , čímž věta ona verifikována.

Poněvadž směr ds splývá se směrem y a směr ds_1 se směrem z , máme nyní

$$\frac{P_{\mu\mu}}{M^2} = \frac{\partial^2 \varrho}{\partial y^2} = \varrho_{22}, \quad \frac{P_{\nu\nu}}{N^2} = \frac{\partial^2 \varrho}{\partial z^2} = \varrho_{33}, \quad \frac{P_{\mu\nu}}{MN} = \frac{\partial^2 \varrho}{\partial y \partial z} = \varrho_{23} = 0,$$

a faktor

$$\frac{P_{\nu\nu}}{N^2} - \frac{P_{\mu\mu}}{M^2}$$

vymizí tudíž jen tenkrát, kdy indikatrix jest kružnicí, t. j. en v bodech kruhových plochy ϱ .

0 řešení rovnice Keplerovy methodou iterační.

Sdílí

M. Lerch,

docent vysoké školy technické v Praze.

1. Má-li se řešiti rovnice

$$(1) \quad E = M + e \sin E,$$

ve které M jest daná veličina reálná a e malá veličina kladná (mezi 0 a $\frac{1}{3}$), užívá se někdy metody, jejíž podstata jest následující: Vycházejíce od libovolné veličiny E_0 tvoříme řadu čísel E_1, E_2, E_3, \dots pomocí rovnic

$$(2) \quad E_1 = M + e \sin E_0, \quad E_2 = M + e \sin E_1, \dots, \\ E_n = M + e \sin E_{n-1}, \dots$$

Pak se předpokládá, že čísla ta blíží se určité hodnotě, která jest právě hledaným kořenem E rovnice (1). Chceme ukázati, že metoda tato je správná, a vyšetřiti, jak rychle konverguje řada čísel E_0, E_1, E_2, \dots ke své mezi E .

Především ukažme, že pro veličiny E_n definované rovnicemi (2) existuje limita

$$\lim_{n \rightarrow \infty} E_n = E, \text{ je-li } 0 < e < 1.$$

K tomu cíli odečtème rovnice

$$E_n = M + e \sin E_{n-1}, \quad E_{n-1} = M + e \sin E_{n-2},$$

a v rovnici tak vzniklé

$$E_n - E_{n-1} = e (\sin E_{n-1} - \sin E_{n-2})$$

užijme známé věty

$$f(E_{n-1}) - f(E_{n-2}) = (E_{n-1} - E_{n-2}) f'(E'_{n-2}),$$

kde $f'(x)$ značí derivaci a E'_{n-2} veličinu obsaženou uvnitř mezery $(E_{n-2} \dots E_{n-1})$. Tím způsobem vznikne rovnice

$$(3) \quad \frac{E_n - E_{n-1}}{E_{n-1} - E_{n-2}} = e \cos E'_{n-2}.$$

Zde kladme po řadě za n hodnoty 2, 3, 4, 5, . . . , n a znásobme výsledky; tím vznikne

$$\frac{E_n - E_{n-1}}{E_1 - E_0} = e_{n-1} \prod_{\nu=0}^{n-2} \cos E'_{\nu}.$$

Znamenáme-li k vůli stručnosti

$$(4) \quad \prod_{\nu=0}^m \cos E'_{\nu} = a_m, \text{ takže } |a_m| < 1,$$

obdržíme tak

$$E_n - E_{n-1} = (E_1 - E_0) \cdot a_{n-2} e^{n-1}.$$

Sečteme-li tyto výsledky pro $n = p + 1, p + 2, \dots, p + m$, vznikne

$$(4^a) \quad E_{p+m} - E_p = (E_1 - E_0) \sum_{n=p+1}^{p+m} a_{n-2} e^{n-1}.$$

Výraz na pravé straně jest číselně menší než

$$|E_1 - E_0| \cdot e^p \frac{1 - e^m}{1 - e} < |E_1 - E_0| \frac{e^p}{1 - e}$$

a tedy klesá s rostoucím p bez ohledu na m . Z toho plyne, že existuje limita $\lim_{p \rightarrow \infty} E_p = E$, a zároveň plyne ze (4^a) přechodem k limitě pro $m = \infty$:

$$(5) \quad E - E_p = (E_1 - E_0) \sum_{\nu=0}^{\infty} a_{p+\nu-1} e^{\nu+\nu},$$

kterýžto vzorec je pro posouzení aproximace velmi důležitý.

Zbývá především ukázati, že definovaný právě výraz $\lim E_n = E$ hovoří rovnici Keplerově; že tomu tak, plyne z rovnice

$$E_n = M + e \sin E_{n-1},$$

přejde-li se v ní k limitě pro $n = \infty$; obdrží se tak

$$E = M + e \sin E,$$

takže E skutečně jest kořenem rovnice Keplerovy.

Poněvadž pro skutečné počítání jest počet kroků při iteraci rozhodujícím, dlužno vyšetřiti, jak velká jest odchylka mezi hodnotou ideální E a hodnotou sblíženou E_p , t. j. rozdíl

$$(5^*) \quad R_p = E - E_p = (E_1 - E_0) \sum_{\nu=0}^{\infty} a_{p+\nu-1} e^{\nu+\nu};$$

ježto

$$a_m = \cos E'_0 \cdot \cos E'_1 \cdot \cos E'_2 \dots \cos E'_m,$$

a úhel E'_ν leží mezi E_ν a $E_{\nu+1}$, budou od jistého místa počítaje úhly E_ν , $E_{\nu+1}$, E'_ν všechny blízko při E . Bude tedy konvergence zvláště rychlou, je-li E blízko $\frac{\pi}{2}$, poněvadž tam jsou cosinusy velmi malé.

Zároveň je z rovnice (5^{*}) patrné, že chyba R_p je tím menší, čím menší jest rozdíl $E_1 - E_0$, takže metoda iterační jest výhodnou zvláště v případech, kdy známe s předu jednu hodnotu sblíženou pro E , kterou pak volíme za E_0 .

Není-li žádný z výrazů $\cos E'_\nu$ číselně větší než ρ , bude

$$|R_p| < |E_1 - E_0| \cdot (e\rho)^p \frac{1}{1 - e\rho}.$$

2. Je-li M blízko 0 neb π , bude aspoň pro menší hodnoty e úhel E blízko při týchž hodnotách, takže zde cosinusy úhlů E'_μ nebudou malé. V tom případě se doporučuje úprava následující:*)

Klademe-li $E - M = \varphi$, lze rovnici psáti

$$\varphi = e \cos M \cdot \sin \varphi + e \sin M \cdot \cos \varphi;$$

znamenejme $e \cos M = a$, $e \sin M = b$, a rovnici udělme tvar

$$(1 - a)\varphi = a(\sin \varphi - \varphi) + b \cos \varphi.$$

Vycházejíce z určité hodnoty φ_0 , tvořme řadu veličin $\varphi_1, \varphi_2, \varphi_3, \dots$ pomocí rovnice

$$(6) \quad (1 - a)\varphi_n = a(\sin \varphi_{n-1} - \varphi_{n-1}) + b \cos \varphi_{n-1}.$$

Pak existuje $\lim_{n \rightarrow \infty} \varphi_n = \infty$. Neboť odečteme-li od (6) rovnici,

kteřá z ní vznikne záměnou n za $n - 1$, obdržíme

$$(1 - a) \frac{\varphi_n - \varphi_{n-1}}{\varphi_{n-1} - \varphi_{n-2}} = a(\cos \varphi'_{n-2} - 1) - b \sin \varphi'_{n-2},$$

kde úhel φ'_{n-2} leží mezi φ_{n-2} a φ_{n-1} . Odtud pak plyne

$$(7) \quad \frac{\varphi_n - \varphi_{n-1}}{\varphi_1 - \varphi_0} = \prod_{\nu=0}^{n-2} \frac{a(\cos \varphi'_\nu - 1) - b \sin \varphi'_\nu}{1 - a} = \Lambda_{n-2}.$$

Ježto a a b jsou menší než e , bude při $e < \frac{1}{2}$

$$\left| \frac{a}{1 - a} \right| < 1, \quad \left| \frac{b}{1 - a} \right| < \frac{1}{2},$$

a tedy bude řada

$$\Lambda_0 + \Lambda_1 + \Lambda_2 + \dots$$

absolutně konvergentní. Poněvadž pak z rovnice poslední plyne

$$\varphi_n - \varphi_p = (\varphi_1 - \varphi_0) (\Lambda_{p-1} + \Lambda_p + \Lambda_{p+1} + \dots + \Lambda_{n-2}),$$

*) Methoda v podstatě dokázána Weierstrassem v přednáškách o theorii funkcí.

shledáváme, že 1) $\lim \varphi_n = \varphi$ existuje, a 2) že platí rovnice k posouzení aproximace důležitá:

$$(8) \quad \varphi - \varphi_p = (\varphi_1 - \varphi_0)(A_{p-1} + A_p + A_{p+1} + A_{p+2} + \dots).$$

Je-li $\varphi_1 - \varphi_0$ malé, budou všechna φ_n blízka při φ a výrazy $a(\cos \varphi'_p - 1)$, $b \sin \varphi'_p$ budou velmi malé.

3. Konečně budiž nám dovoleno poznamenati, že známe-li s předu sblíženou hodnotu neznámé E , můžeme obdržeti hodnotu přesnější pomocí obecné metody řešení rovnic, jež nastoupiti musí na místo zastaralé metody Newtonovy a regule falsi, které od doby, co známa jest řada Taylorova, nelze bráti vážně.

Buď $f(x)$ analytická funkce, která se v okolí místa x_0 chová pravidelně a na jednom místě v tomto okolí mizí. V tomto okolí nechť zároveň derivace $f'(x)$ svojí absolutní hodnotou převyšuje určitou konstantu, takže pak bude lze z řady

$$(9) \quad y - f(x_0) = f'(x_0)h + f''(x_0)\frac{h^2}{2!} + f'''(x_0)\frac{h^3}{3!} + \dots$$

obrácením vyjádřiti h jako funkci rozdílu $y - f(x_0) = y - y_0$ ve tvaru

$$(9') \quad h = A_1(y - y_0) + A_2(y - y_0)^2 + A_3(y - y_0)^3 + \dots$$

V rovnici (9) má y význam $f(x_0 + h)$, takže je-li h_1 hledaná oprava sblížené hodnoty kořene x_0 , bude $y = f(x_0 + h_1) = 0$ a tedy

$$(10) \quad h_1 = -A_1 y_0 + A_2 y_0^2 - A_3 y_0^3 + \dots$$

Zbývá tedy pouze vypočísti koeficienty A_1, A_2, A_3, \dots

Tu jest

$$v! A_v \left(\frac{d^v h}{dy^v} \right)_{y=y_0}, \quad y = f(x_0 + h),$$

tedy dle elementárných vzorců

$$\frac{dh}{dy} = \frac{1}{\frac{dy}{dh}}, \quad \frac{d^2 h}{dy^2} = - \frac{\frac{d^2 y}{dh^2}}{\left(\frac{dy}{dh} \right)^3},$$

$$\frac{d^3h}{dy^3} = \frac{3 \left(\frac{d^2y}{dh^2} \right)^2 - \frac{dy}{dh} \cdot \frac{d^3y}{dh^3}}{\left(\frac{dy}{dh} \right)^5}, \dots$$

bude

$$A_1 = \frac{1}{f'(x_0)}, \quad A_2 = -\frac{f''(x_0)}{2f'(x_0)^3},$$

$$A_3 = \frac{3f''(x_0)^2 - f'(x_0)f'''(x_0)}{6f'(x_0)^5}, \dots$$

Tedy je-li $f(x_0 + h_1) = 0$, bude oprava h_1 dána řadou

$$(10^*) \left\{ \begin{aligned} h_1 = & -\frac{f(x_0)}{f'(x_0)} - \frac{f''(x_0)f(x_0)^2}{2f'(x_0)^3} - \frac{[3f''(x_0)^2 - f'(x_0)f'''(x_0)]}{6f'(x_0)^5} f(x_0)^3 \\ & + \dots \end{aligned} \right.$$

Podržíme-li pouze první člen této řady, máme metodu Newtonovu.

V našem případě jest

$$f(E) = E - M - e \sin E,$$

tedy

$$f'(E_0) = 1 - e \cos E_0, \quad f''(E_0) = e \sin E_0, \quad f'''(E_0) = e \cos E_0,$$

takže bude s velkou přesností:

$$(11) \quad \left\{ \begin{aligned} E = E_0 - & \frac{f(E_0)}{1 - e \cos E_0} - \frac{f(E_0)^2 \cdot e \sin E_0}{2(1 - e \cos E_0)^3} \\ & + \frac{e \cos E_0 - e^2(1 + 2 \sin^2 E_0)}{6(1 - e \cos E_0)^5} f(E_0)^3, \end{aligned} \right.$$

kde $f(E_0) = (E_0 - M) - e \sin E_0$.

Z laboratoře fyzikálního ústavu české university.

Podává

Dr. Vladimír Novák,

asistent ústavu.

1. Zrcadla Fresnelova.

Pokud mi známo, užívá se na školách středních k interferenčnímu pokusu Fresnelově dosti složitého přístroje, který ne